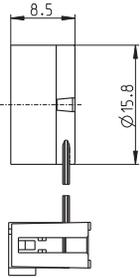
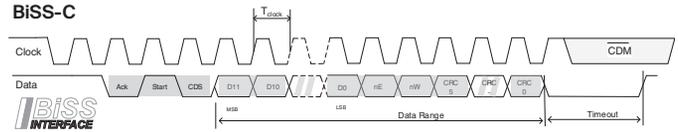


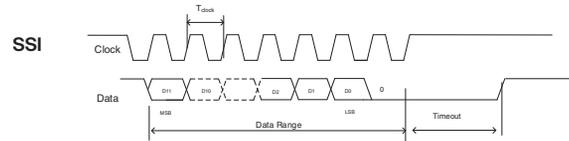
Codeur 16 EASY Absolute 4096 pas, Single Turn



BiSS-C



SSI



Valeur d'angle croissante avec sens de rotation CW (définition de CW p. 68)

Numeros d'article

488783	488782
--------	--------

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Type (provisaires)

Pas par tour	4096	4096
Résolution (bit monotour)	12	12
Protocole de signal	BiSS-C	SSI
Vitesse mécan. max. (tr/min)	30 000	30 000
Codage des données	binaire	Gray Symmetric
Fréquence d'horloge min. CLK (MHz)	0.6	0.04
Fréquence d'horloge max. CLK (MHz)	10	4
Timeout min. (µs)	2	16



Construction modulaire maxon

+ Moteur	Page	+ Réducteur	Page	+ Frein	Page	Longueur totale [mm]	/ • voir réducteur
EC-4pole 22, 90 W	247					60.8	60.8
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	378			•	•
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 32 S	416-421			•	•
EC-4pole 22, 120 W	248					78.2	78.2
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	378			•	•
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 32 S	416-421			•	•
EC-4pole 30, 100 W	249					60.9	60.9
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391			•	•
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397			•	•
EC-4pole 30, 100 W	249			AB 20	516	97.3	97.3
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391	AB 20	516	•	•
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397	AB 20	516	•	•
EC-4pole 30, 200 W	251					77.9	77.9
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391			•	•
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397			•	•
EC-4pole 30, 200 W	251			AB 20	516	114.3	114.3
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391	AB 20	516	•	•
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397	AB 20	516	•	•
EC-i 30, 30 W	258					53.7	53.7
EC-i 30, 30 W	258	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 30, 30 W	258	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 30, 45 W	259					53.7	53.7
EC-i 30, 45 W	259	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 30, 45 W	259	GP 32 S	416-421			•	•

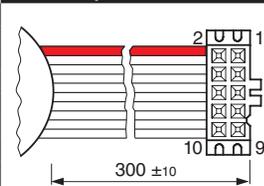
Données techniques

Tension d'alimentation V _{CC}	5 V ± 10%
Courant consommé typique	17 mA
Signal de sortie	Compatible CMOS
Courant de sortie données	max. 20 mA
Courant absorbé typ. (hors charge)	17 mA
Durée Setup après Power on	max. 4 ms
Hystérésis	0.17° mec
Moment d'inertie du disque d'impulsions	≤ 0.09 gcm ²
Plage de température de service	-40...+100 °C

La valeur d'angle 0 est synchronisée sur la phase de commutation du bobinage 1 (conformément au signal Hall 1 d'un moteur à capteurs à effet Hall, commutation par bloc), voir p. 46.

Pour en savoir plus sur nos produits, consultez la rubrique Téléchargements de la boutique en ligne.

Connectique

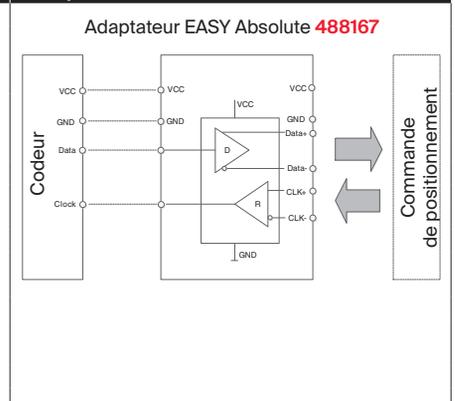


- 1 Data
- 2 V_{CC}
- 3 GND
- 4 CLK
- 5 Ne pas connecter (A)
- 6 Ne pas connecter (A)
- 7 Ne pas connecter (B)
- 8 Ne pas connecter (B)
- 9 Ne pas connecter (I)
- 10 Ne pas connecter (I)

Connecteur selon DIN 41651/EN 60603-13 câble plat AWG 28

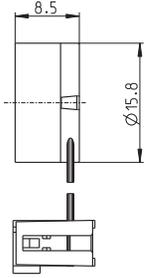
Adaptateur EASY Absolute **488167** (indispensable avec toute commande maxon).

Exemple de connexion

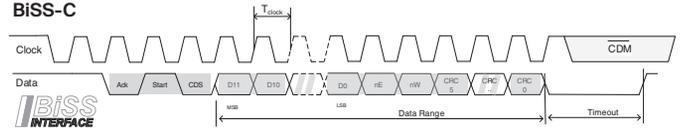


Codeur 16 EASY Absolute 4096 pas, Single Turn

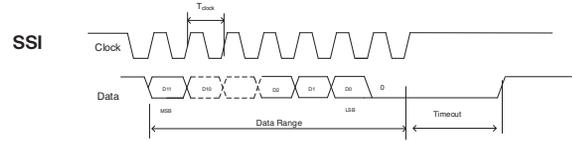
sensor



BiSS-C



SSI



Valeur d'angle croissante avec sens de rotation CW (définition de CW p. 68)

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article	
488783	488782

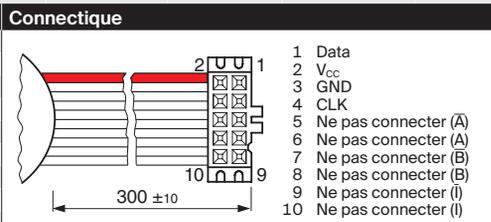
Type (provisaires)		
Pas par tour	4096	4096
Résolution (bit monotour)	12	12
Protocole de signal	BiSS-C	SSI
Vitesse mécan. max. (tr/min)	30 000	30 000
Codage des données	binaire	Gray Symmetric
Fréquence d'horloge min. CLK (MHz)	0.6	0.04
Fréquence d'horloge max. CLK (MHz)	10	4
Timeout min. (µs)	2	16



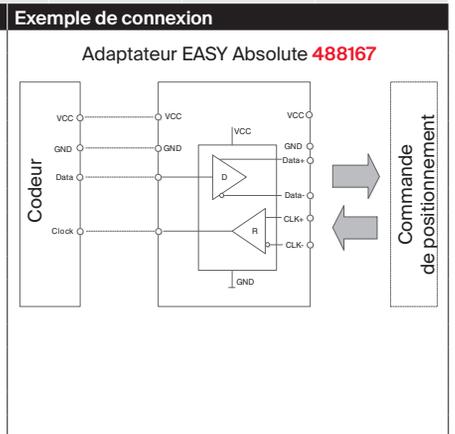
Construction modulaire maxon						Longueur totale [mm] / • voir réducteur	
+ Moteur	Page	+ Réducteur	Page	+ Frein	Page		
EC-i 30, 50 W	260					75.7	75.7
EC-i 30, 50 W	260	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 30, 50 W	260	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 30, 75 W	261					75.7	75.7
EC-i 30, 75 W	261	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 30, 75 W	261	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 40, 50 W	262-263					37.7	37.7
EC-i 40, 50 W	262	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 40, 50 W	262	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 40, 50 W	262-263	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 40, 70 W	264-265					47.7	47.7
EC-i 40, 70 W	264	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 40, 70 W	264	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 40, 70 W	264-265	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 40, 100 W	266					67.7	67.7
EC-i 40, 100 W	266	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 40, 130 W	267					102.5	102.5
EC-i 40, 130 W	267	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 52, 180 W	268					93.7	93.7
EC-i 52, 180 W	268	GP 52, 4.0 - 30.0 Nm	401			•	•
EC-i 52, 200 W	269					123.7	123.7
EC-i 52, 200 W	269	GP 52, 4.0 - 30.0 Nm	401			•	•
EC-i 52, 250 W	270					93.7	93.7
EC-i 52, 420 W	271					93.7	93.7

Données techniques	
Tension d'alimentation V _{CC}	5 V ± 10%
Courant consommé typique	17 mA
Signal de sortie	Compatible CMOS
Courant de sortie données	max. 20 mA
Courant absorbé typ. (hors charge)	17 mA
Durée Setup après Power on	max. 4 ms
Hystérésis	0.17° méca
Moment d'inertie du disque d'impulsions	≤ 0.09 gcm ²
Plage de température de service	-40...+100 °C

La valeur d'angle 0 est synchronisée sur la phase de commutation du bobinage 1 (conformément au signal Hall 1 d'un moteur à capteurs à effet Hall, commutation par bloc), voir p. 46.



Connecteur selon DIN 41651/EN 60603-13 câble plat AWG 28



Pour en savoir plus sur nos produits, consultez la rubrique Téléchargements de la boutique en ligne.

Adaptateur EASY Absolute 488167 (indispensable avec toute commande maxon).